

SATUAN ACARA PERKULIAHAN UNIVERSITAS GUNADARMA

Mata Kuliah : Teknik Kendali
 Kode / SKS : AK012225 / 2 SKS
 Program Studi : Sistem Komputer
 Fakultas : Ilmu Komputer & Teknologi Informasi

Minggu ke	Pokok Bahasan Dan Tujuan Instruksional Umum (TIU)	Sub Pokok Bahasan Dan Tujuan Instruksional Khusus (TIK)	Metode/Teknik Pembelajaran	Media Pengajaran	Tugas	Referensi
1	Pengantar Analisis Sistem Pengaturan	<ul style="list-style-type: none"> - Ilustrasi Sistem Pengaturan - Transformasi Laplace - Transformasi Laplace Balik TIK : <ul style="list-style-type: none"> - Mahasiswa dapat memahami pemakaian dalam sistem pengaturan - Mahasiswa dapat memahami pemakaian transformasi Laplace 	-			1
2	Penyelesaian Linier, Invarian-Waktu, Persamaan differensial	<ul style="list-style-type: none"> - Sistem-sistem linier - Sistem Invarian-Waktu - Sistem Persamaan Differensial TIK : <ul style="list-style-type: none"> - Mahasiswa dapat memodelkan bentuk sistem linier - Mahasiswa dapat memodelkan bentuk sistem Invariant-Waktu - Mahasiswa dapat memodelkan bentuk sistem persamaan sistem differensial 	-			1

SATUAN ACARA PERKULIAHAN UNIVERSITAS GUNADARMA

Minggu ke	Pokok Bahasan Dan Tujuan Instruksional Umum (TIU)	Sub Pokok Bahasan Dan Tujuan Instruksional Khusus (TIK)	Metode/Teknik Pembelajaran	Media Pengajaran	Tugas	Referensi
3	Fungsi Alih, Diagram Blok dan Grafik Aliran Sinyal	<ul style="list-style-type: none"> - Fungsi Alih Sistem Kontrol - Diagram Blok Sistem Kontrol - Grafik Aliran Sinyal <p>TIK :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Mahasiswa dapat menentukan fungsi alih dari berbagai sistem kontrol sederhana - Mahasiswa dapat menggambarkan diagram blok dari sistem - Mahasiswa dapat menggambarkan grafik aliran sinyal dari sistem 	-			1
4 & 5, 6	Model Matematik Sistem Dinamik	<ul style="list-style-type: none"> - Sistem Mekanik - Sistem Listrik - Sistem Elektronika - Sistem Permukaan Zat Cair - Sistem Thermal - Sistem Tangan Robot <p>TIK :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Mahasiswa dapat membuat model matematik dari sistem Mekanik - Mahasiswa dapat membuat model matematik dari sistem listrik - Mahasiswa dapat membuat model matematik dari sistem Elektronika - Mahasiswa dapat membuat model matematik dari sistem permukaan zat cair 	-			1

SATUAN ACARA PERKULIAHAN UNIVERSITAS GUNADARMA

Minggu ke	Pokok Bahasan Dan Tujuan Instruksional Umum (TIU)	Sub Pokok Bahasan Dan Tujuan Instruksional Khusus (TIK)	Metode/Teknik Pembelajaran	Media Pengajaran	Tugas	Referensi
		<ul style="list-style-type: none"> - Mahasiswa dapat membuat model matematik dari sistem thermal - Mahasiswa dapat membuat model matematik dari sistem tangan robot 				
7	Aksi Kontrol Dasar dan Kotroller Otomatis Industri	<ul style="list-style-type: none"> - Aksi Kontrol Dasar - Kontroller Pneumatik - Kontroller Hidrolika <p>TIK :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Mahasiswa dapat memahami konsep kerja dari alat kontrol dasar - Mahasiswa dapat memahami konsep kerja dari Kontroller Pneumatik - Mahasiswa dapat memahami konsep kerja dari Kontroller Hidrolika 	-			1
8 & 9	Analisis Tanggapan Transient dan Analisis Kesalahan Keadaan Tunak	<ul style="list-style-type: none"> - Fungsi Respon Implus Sistem Orde Pertama - Fungsi Respon Implus Sistem Orde Kedua - Fungsi Respon Implus Sistem Orde Tinggi <p>TIK :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Mahasiswa dpaat memahami Respon Implus terhadap sistem orde pertama - Mahasiswa dapat memahami Respon Implus terhadap sistem orde kedua - Mahasiswa dapat memahami Respon Implus terhadap sistem orde tinggi 	-			1

SATUAN ACARA PERKULIAHAN UNIVERSITAS GUNADARMA

Minggu ke	Pokok Bahasan Dan Tujuan Instruksional Umum (TIU)	Sub Pokok Bahasan Dan Tujuan Instruksional Khusus (TIK)	Metode/Teknik Pembelajaran	Media Pengajaran	Tugas	Referensi
10 & 11	Analisis Kestabilan Sistem	<ul style="list-style-type: none">- Persamaan Karakteristik Tempat Kedudukan Akar Kriteria Routh <p>TIK :</p> <ul style="list-style-type: none">- Mahasiswa dapat menggunakan beberapa teknik untuk mendapatkan kestabilan sistem	-			1

